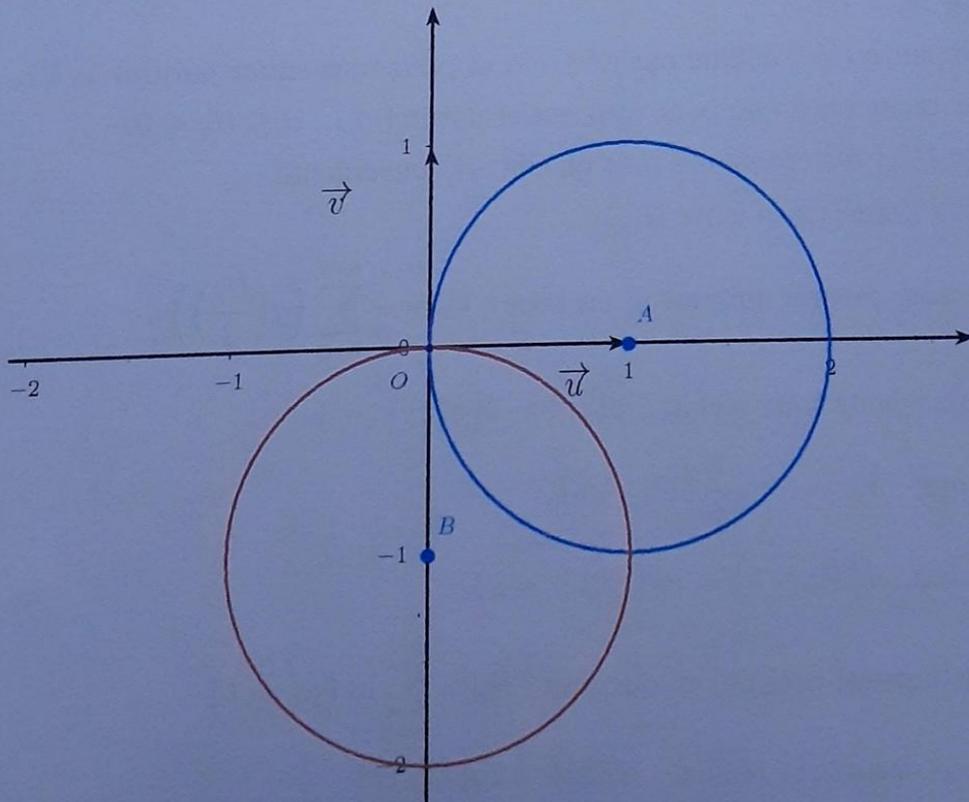


## Exercice 1 :

- Résoudre dans  $\mathbb{C}$  l'équation  $(E_1) : z^2 - (1 - i)z - i = 0$
- On considère dans  $\mathbb{C}$  l'équation  $(E_2) : z^2 - (1 - i)(e^{i\theta} + 1)z - i(e^{2i\theta} + 1) = 0$ .
  - Montrer que le discriminant de l'équation  $(E_2)$  est  $\Delta = 2i(e^{i\theta} - 1)^2$ .
  - Résoudre dans  $\mathbb{C}$  l'équation  $(E_2)$ .
- Soit  $\theta$  un réel de l'intervalle  $]0, \frac{\pi}{2}[$ .  
 Dans le plan rapportée à un repère orthonormé direct  $(O, \vec{u}, \vec{v})$ , on considère les points  $A, B, M_1$  et  $M_2$  d'affixes respectives  $1, (-i), z_1 = e^{i\theta} - i$  et  $z_2 = 1 - ie^\theta$ .
  - Montrer que  $z_1 = 2 \sin\left(\frac{\theta}{2} - \frac{\pi}{4}\right) e^{i\left(\frac{\theta}{2} + \frac{3\pi}{4}\right)}$  et que  $z_2 = 2 \cos\left(\frac{\theta}{2} - \frac{\pi}{4}\right) e^{i\left(\frac{\theta}{2} - \frac{\pi}{4}\right)}$ .
  - En déduire que  $\frac{z_1}{z_2} = -\tan\left(\frac{\theta}{2} - \frac{\pi}{4}\right)$ .
  - Montrer alors que les points  $O, M_1$  et  $M_2$  sont alignés.
  - Vérifier que  $\frac{z_1 - z_B}{z_2 - z_A} = i$ . En déduire que  $BM_1 = AM_2 = 1$  et que  $\overrightarrow{BM_1} \perp \overrightarrow{AM_2}$ .
- Dans cette question on prend  $\theta = \frac{\pi}{3}$ .  
 Dans la Figure 2 de l'annexe jointe, on trace dans un repère orthonormé direct  $(O, \vec{u}, \vec{v})$  les cercles  $\mathcal{C}_1$  et  $\mathcal{C}_2$  de même rayon 1 et de centres  $B$  et  $A$ , respectivement.
  - Montrer  $\left(\vec{u}, \widehat{BM_1}\right) \equiv \frac{\pi}{3} [2\pi]$ .
  - Placer dans le repère  $(O, \vec{u}, \vec{v})$  les points  $M_1$  et  $M_2$ .



## Exercice 2 :

A. Soit  $g$  la fonction définie sur  $\mathbb{R}$  par :  $g(x) = \frac{e^x + e^{-x}}{2}$ .

1. Montrer que :  $g(x) = 1$  si et seulement si  $x = 0$ .

2. Montrer que pour tout réel  $x$ ,  $g(x) \geq 1$ .

3. On note  $\alpha = \ln(\sqrt{2} - 1)$ .

a. Soit  $x$  un réel. Vérifier que  $g'(x) + 1 = \frac{e^{-x}}{2} (e^x - e^\alpha) (e^x + 1 + \sqrt{2})$

b. Étudier selon les valeurs du réel  $x$ , le signe de  $g'(x) + 1$ .

B. Soit  $f$  la fonction définie sur  $\mathbb{R}$  par :  $f(x) = x - 1 + g(x)$ . On note  $\mathcal{C}$  la courbe de  $f$  dans le plan rapporté à un repère orthonormé  $(O, \vec{i}, \vec{j})$ .

1. Calculer  $\lim_{x \rightarrow +\infty} f(x)$  et  $\lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{f(x)}{x}$ . Interpréter graphiquement.

2. Calculer  $\lim_{x \rightarrow -\infty} f(x)$  et  $\lim_{x \rightarrow -\infty} \frac{f(x)}{x}$ . Interpréter graphiquement.

3. Vérifier que :  $f(\alpha) = \ln(\sqrt{2} - 1) + \sqrt{2} - 1$ . Dresser le tableau de variations de  $f$ .

4. Écrire une équation de la tangente  $T$  à  $\mathcal{C}$  au point d'abscisse nulle. Étudier la position de  $\mathcal{C}$  par rapport à  $T$ .

5. Montrer que l'équation  $f(x) = 0$  possède exactement deux solutions dans  $\mathbb{R}$ , dont l'une est nulle et l'autre que l'on notera  $\beta$  telle que  $\beta < \alpha$

6. Dans le graphique ci-jointe on donne les courbes  $\gamma$  et  $\gamma'$  représentatives respectives de  $g$  et  $g'$ .

a. Construire les points  $A$  et  $B$  de coordonnées respectives  $(\alpha, f(\alpha))$  et  $(\beta, 0)$ .

b. Construite  $T$  puis  $\mathcal{C}$ .

7. Soit  $\mathcal{A}$  l'aire, en unité d'aire de la partie du plan limitée par  $\mathcal{C}$ ,  $T$  et les droites d'équations respectives  $x = \alpha$  et  $x = 0$ .

Montrer que  $\mathcal{A} = 1 + \alpha$ .

C. On considère la suite  $(U_n)$  définie par :  $U_0 = \alpha$  et pour tout entier naturel  $n$ ,  $U_{n+1} = f(U_n)$ .

1. Montrer par récurrence que pour tout entier naturel  $n$ ,  $\alpha \leq U_n \leq 0$ .

2. Montrer que  $(U_n)$  est croissante puis qu'elle est convergente.

3. Déterminer la limite de la suite  $(U_n)$ .

4. Pour tout entier naturel non nul  $n$ , on pose :  $V_n = \frac{1}{n} \sum_{k=0}^{n-1} \left( g\left(\frac{U_k}{2}\right) \right)^2$ .

a. Montrer que pour tout réel  $x$ ,  $g(2x) = 2\left(g(x)\right)^2 - 1$ .

b. Montrer que :  $V_n = 1 + \frac{1}{2n} (U_n - \alpha)$ .

c. Dédurre  $\lim_{n \rightarrow +\infty} n(V_n - 1) = \ln(\sqrt{1 + \sqrt{2}})$

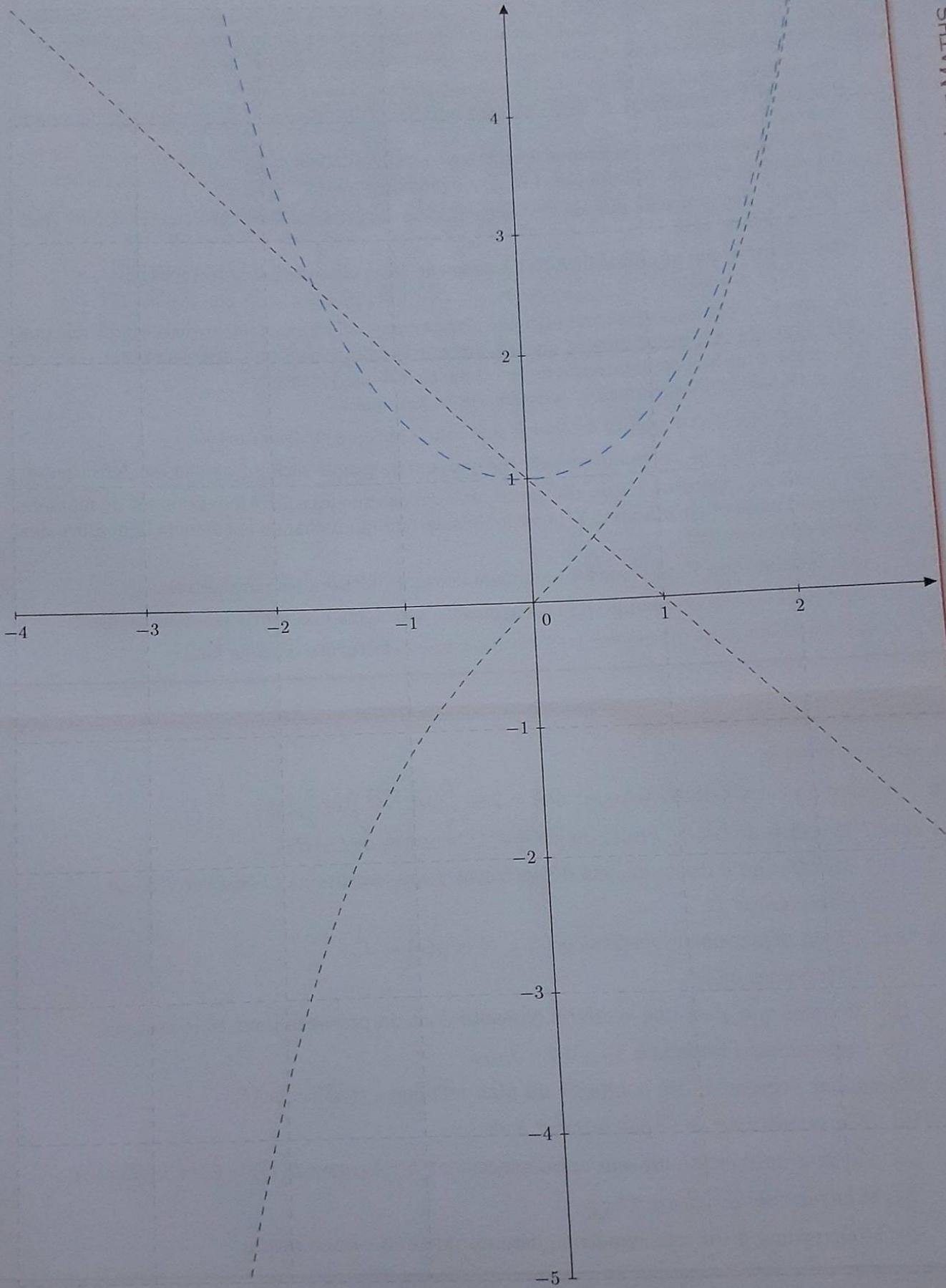
D. Pour tout entier naturel non nul  $n$ , on pose :  $S_n = \sum_{k=1}^n \ln\left(g\left(\frac{\alpha}{2^k}\right)\right)$ .

(a) Montrer que pour tout réel  $x$ ,  $g'(2x) = 2g(x)g'(x)$

(b) Calculer  $\lim_{x \rightarrow 0} \frac{x}{g'(x)}$ .

(c) Montrer que :  $\lim_{n \rightarrow +\infty} \frac{S_n}{n} = \ln(\sqrt{1 + \sqrt{2}})$





### Exercice 3 :

Une usine produit des souris d'ordinateur. Chaque souris fabriquée peut présenter deux défauts : le défaut  $A$  et le défaut  $B$ . Une souris est dite défectueuse s'il présente l'un de deux défauts. Toutes les probabilités seront données par des valeurs approchées à  $10^{-3}$  près.

- On prélève une souris au hasard dans la production d'une journée.  
On note  $A$  l'événement « la souris présente le défaut  $A$  » et  $B$  l'événement « la souris présente le défaut  $B$  ».  
Les probabilités des événements  $A$  et  $B$  sont  $p(A) = 0,06$  et  $p(B) = 0,1$ .  
On suppose que les événements  $A$  et  $B$  sont indépendants.
  - Calculer la probabilité de l'événement  $C$  « la souris prélevée présente le défaut  $A$  et le défaut  $B$  »
  - Montrer que la probabilité de l'événement  $D$  « la souris est défectueuse est  $p(D) = 0,154$ .
- On suppose que les souris produites par l'usine comportent exactement deux types tels que 60% sont des souris optiques et que 3% des souris mécaniques sont défectueuses.  
On prélève au hasard une souris de la production d'une journée.  
On note par  $M$  l'événement « la souris est mécanique ».
  - Calculer la probabilité de choisir une souris optique et défectueuse.
  - En déduire la probabilité de choisir une souris optique sachant qu'elle est défectueuse.
- On prend au hasard un lot de 100 souris, on suppose que les souris fonctionnent de manière indépendantes et on note par  $Y$  la variable aléatoire qui à chaque lot associe le nombre des souris défectueuses.
  - Justifier que  $Y$  suit une loi binomiale dont on précisera les paramètres.
  - Quelle est la probabilité de l'événement « au moins une souris est défectueuse » ?
  - Combien peut-on espérer trouver des souris défectueuses dans ce lot ?

### Exercice 4 :

Le plan est orienté.

On considère un carré  $OABC$  tel que :  $OA = 2$  et  $\left(\overrightarrow{OA}, \overrightarrow{OC}\right) \equiv \frac{\pi}{2} [2\pi]$ .

On note  $I$  le milieu de  $[AO]$ ,  $J$  celui de  $[OC]$  et  $\Omega$  le centre de  $OABC$ .

- Montrer qu'il existe un seul déplacement  $f$  qui transforme  $O$  en  $C$  et  $I$  en  $J$ .
  - Caractériser  $f$ .
- Soit  $g$  l'antidéplacement vérifiant  $g(O) = C$  et  $g(I) = J$ .
  - Déterminer  $g(A)$ .
  - Montrer que  $g$  est une symétrie glissante dont on précisera l'axe et le vecteur.
  - Caractériser l'isométrie  $S_{(IJ)} \circ f \circ S_{(OI)}$ .
- Déterminer l'ensemble des points  $M$  du plan tels que :  $f(M) = g(M)$ .
- Soit  $D$  le symétrique de  $O$  par rapport à  $A$ .
  - Montrer qu'il existe un seul antidéplacement  $h$  tels que :  $h(D) = C$  et  $h(B) = A$ .
  - Montrer que  $h = S_{(OB)} \circ t_{\overrightarrow{DA}}$ .
  - Montrer que  $h$  est une symétrie glissante que l'on caractérisera.

