Espace 4ème Sc Techniques Sc Expérimentales

Enoncé 1

On donne le point I(-1, 3, 0) et les plans $P_1: 2x - y + z + 5 = 0$ et $P_2: x - 2z + 1 = 0$

- 1) a) Montrer que les plans P_1 et P_2 sont perpendiculaires.
 - b) Montrer que la droite $D = P_1 \cap P_2$ passe I et dont un vecteur directeur est $\vec{u} = 2\vec{i} + 5\vec{j} + \vec{k}$
- c) Montrer que le plan P, perpendiculaire à D et passant par le point A(2,0,-1), a pour équation cartésienne : 2x + 5y + z 3 = 0
- 2) a) Déterminer par ces coordonnées le point H commun à D et P
 - b) Calculer de deux manières la distance d(A; D)
- 3) Soit $S = \{M(x, y, z) \in C \text{ tel que } x^2 + y^2 + z^2 + 2x 6y 6 = 0\}$
 - a) Montrer que S est une sphère de centre le point I et dont on déterminera le rayon R
 - b) Montrer que $S \cap P$ est un cercle (C) dont on précisera le centre et le rayon.
 - c) Déterminer par leurs coordonnées les points communs à S et D
- 4) Déterminer par leurs équations cartésiennes les plans parallèles à P et tangents à S.

Enoncé 2

On considère les points AA(-1,1,3), B(2,1,0) et C(2,-1,2)

- 1) a) Montrer que les ponts A, B et C ne sont pas alignés.
 - b) On note P le plan (ABC). Montrer qu'une équation cartésienne de P est x + y + z 3 = 0
- 2) a) Soit Q le plan médiateur du segment [AB].

Montrer qu'une équation cartésienne de Q et x - z + 1 = 0

- b) On note D la droite d'intersection de P et Q. Trouver une représentation paramétrique de D
- 3) Soit $S = \{M(x, y, z) \in C \text{ tel que } MB^2 + \overrightarrow{MB}.\overrightarrow{BC} = 0\}$
 - a) Vérifier que $M(x, y, z) \in S \iff \overrightarrow{MB}. \overrightarrow{MC} = 0$
 - b) En déduire que S est une sphère de centre I(2,0,1) et de rayon $R=\sqrt{2}$
 - c) Montrer que le plan Q est tangent à S en un point H dont on déterminera les coordonnées
- 4) Soit m un réel on considère l'ensemble S_m tel que :

$$S_m = \{M(x, y, z) \in C \text{ tel que } x^2 + y^2 + z^2 - 2mx - 2my - 2(m+3)z + 5m - 10 = 0\}$$

- a) Montrer que S_m est une sphère de centre $\Omega_m(m, m, m + 3)$
- b) Déterminer R_m le rayon de S_m
- c) Que décrit le point Ω_m lorsque m décrit \mathbb{R} ?
- d) Discuter selon m la position relative de S_m et P.

Correction Espace 4ème Sc Exp et Sc Tech

Exercice 1

On donne le point I(-1, 3, 0) et les plans $P_1: 2x - y + z + 5 = 0$ et $P_2: x - 2z + 1 = 0$

1) a) Soient $\overrightarrow{N_{P_1}}\binom{2}{-1}$ un vecteur normal de P_1 et $\overrightarrow{N_{P_2}}\binom{1}{0}$ un vecteur normal de P_2

On a: $\overrightarrow{N_{P_1}} \cdot \overrightarrow{N_{P_2}} = 2 \times 1 + (-1 \times 0) + 1(-2) = 2 - 2 = 0 \iff \overrightarrow{N_{P_1}} \perp \overrightarrow{N_{P_2}} \text{ donc les plans } P_1 \text{ et } P_2 \text{ sont } P_2 \text{ et } P_2 \text{$ perpendiculaires.

b) On a 2(-1) - 3 + 0 + 5 = -5 + 5 = 0 donc $I \in P_1$

on a: $-1 - 2 \times 0 + 1 = -1 + 1 = 0$ donc $I \in P_2$ ainsi $I \in P_1 \cap P_2$

donc la droite $D = P_1 \cap P_2$ passe I(-1, 3, 0)

on a
$$\vec{u} = 2\vec{i} + 5\vec{j} + \vec{k}$$
 donc $\vec{u} \begin{pmatrix} 2 \\ 5 \\ 1 \end{pmatrix}$

on a $2 \times 2 - 5 + 1 = 0$ donc \vec{u} est un vecteur de P_1

on a $2-2\times 1=0$ donc \vec{u} est un vecteur de P_2

or $D = P_1 \cap P_2$ donc $\vec{u} = 2\vec{i} + 5\vec{j} + \vec{k}$ est un vecteur directeur de D

c) On a P est perpendiculaire à D et $\vec{u} \begin{pmatrix} 2 \\ 5 \end{pmatrix}$ est un vecteur directeur de D donc $\vec{u} \begin{pmatrix} 2 \\ 5 \end{pmatrix}$ est un vecteur

normal de P ainsi P: 2x + 5y + z + d = 0; $d \in \mathbb{R}$

or
$$A(2,0,-1) \in P$$
 donc $: 2 \times 2 + 5 \times 0 - 1 + d = 0$ donc $d = -3$

ainsi P: 2x + 5y + z - 3 = 0

2) a) On a $\vec{u} \begin{pmatrix} 2 \\ 5 \\ 1 \end{pmatrix}$ est un vecteur directeur de \vec{D} et $I(-1,3,0) \in \vec{D}$

donc
$$D:$$

$$\begin{cases} x = -1 + 2\alpha \\ y = 3 + 5\alpha \\ z = \alpha \end{cases} \quad \alpha \in \mathbb{R}$$

32on a
$$H(x, y, z) \in D \cap P$$
 \Leftrightarrow

$$\begin{cases}
x = -1 + 2\alpha \\
y = 3 + 5\alpha \\
z = \alpha \\
2x + 5y + z - 3 = 0
\end{cases}
\Leftrightarrow
\begin{cases}
x = -1 + 2\alpha \\
y = 3 + 5\alpha \\
z = \alpha \\
2(-1 + 2\alpha) + 5(3 + 5\alpha) + \alpha - 3 = 0
\end{cases}
\Leftrightarrow$$

$$\begin{cases} x = -1 + 2\alpha \\ y = 3 + 5\alpha \\ z = \alpha \\ -2 + 4\alpha + 15 + 25\alpha + \alpha - 3 = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x = -1 + 2\alpha \\ y = 3 + 5\alpha \\ z = \alpha \\ 30\alpha + 10 = 0 \end{cases} \text{ donc } \begin{cases} x = -\frac{5}{3} \\ z = \frac{4}{3} \\ \alpha = -\frac{1}{3} \end{cases}$$

ainsi $H\left(-\frac{5}{3},\frac{4}{3},-\frac{1}{3}\right)$

** $\underline{\text{m\'ethode 1}}$ on $a: D \perp P$ en H et $A \in P$ donc $(AH) \perp D$

or
$$\overrightarrow{AH}\begin{pmatrix} \frac{-11}{3} \\ \frac{4}{3} \\ \frac{2}{3} \end{pmatrix}$$
 donc $AH = \sqrt{\left(-\frac{11}{3}\right)^2 + \left(\frac{4}{3}\right)^2 + \left(\frac{2}{3}\right)^2} = \sqrt{\frac{33}{2}}$ ainsi $d(A; D) = \sqrt{\frac{33}{2}}$

ainsi $d(A; D) = AH = \|\overrightarrow{AH}\|$

or
$$\overrightarrow{AH} \begin{pmatrix} -4 \\ \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} \end{pmatrix}$$

** méthode 2 on a :

on a $\overrightarrow{u}inom{2}{5}$ est un vecteur directeur de D et $H\in D$ ainsi $d(A;D)=\frac{\|\overrightarrow{AH}\wedge\overrightarrow{u}\|}{\|\overrightarrow{u}\|}$

or
$$\overrightarrow{AH} \begin{pmatrix} -4 \\ \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} \end{pmatrix} \overrightarrow{u} \begin{pmatrix} 2 \\ 5 \\ 1 \end{pmatrix}$$
 donc $\overrightarrow{AH} \wedge \overrightarrow{u} = \begin{vmatrix} \frac{1}{2} & 2 \\ \frac{1}{2} & 1 \end{vmatrix} \overrightarrow{i} - \begin{vmatrix} -4 & 2 \\ \frac{1}{2} & 1 \end{vmatrix} \overrightarrow{j} + \begin{vmatrix} -4 & 2 \\ \frac{1}{2} & 5 \end{vmatrix} \overrightarrow{k} = -\frac{1}{2}\overrightarrow{i} + 5\overrightarrow{j} - 21\overrightarrow{k}$

$$|\overrightarrow{AH} \wedge \overrightarrow{u} \begin{pmatrix} -\frac{1}{2} \\ 5 \\ -21 \end{pmatrix} : ||\overrightarrow{AH} \wedge \overrightarrow{u}|| = \sqrt{\frac{1}{4} + 25 + 441} = \sqrt{\frac{1}{4} + 466} = \frac{\sqrt{1865}}{2}$$

$$\|\vec{u}\| = \sqrt{4+58+1} = \sqrt{63}$$

3) a)
$$M(x, y, z) \in S \Leftrightarrow x^2 + y^2 + z^2 + 2x - 6y - 6 = 0$$

$$\Leftrightarrow x^2 + 2x + y^2 - 6y + z^2 = 0$$

$$\Leftrightarrow (x+1)^2 - 1 + (y-3)^2 - 9 + z^2 = 0$$

$$\Leftrightarrow (x+1)^2 + (y-3)^2 + z^2 = 10 > 0$$

donc S est une sphère de centre le point I et de rayon $R = \sqrt{10}$

b) On a :
$$d(I,P) = IH$$
 or $\overrightarrow{IH}\left(-1, -\frac{5}{2}, -\frac{1}{2}\right)$ donc $IH = \sqrt{1 + \frac{25}{4} + \frac{1}{4}} = \frac{\sqrt{30}}{2}$

ainsi
$$d(I,P) = \frac{\sqrt{30}}{2}$$

montrer que $S \cap P$ est un cercle (C) dont on précisera le centre et le rayon.

Exercice 2

On a les points A(-1, 1, 3), B(2, 1, 0) et C(2, -1, 2)

1) a) On a
$$\overrightarrow{AB}\begin{pmatrix} 3\\0\\-3 \end{pmatrix}$$
 et $\overrightarrow{AC}\begin{pmatrix} 3\\-2\\-1 \end{pmatrix}$;

On a
$$\overrightarrow{AB} \wedge \overrightarrow{AC} = \begin{vmatrix} 0 & -2 \\ -3 & -1 \end{vmatrix} \vec{i} - \begin{vmatrix} 3 & 3 \\ -3 & -1 \end{vmatrix} \vec{j} + \begin{vmatrix} 3 & 3 \\ 0 & -2 \end{vmatrix} \vec{k}$$
 ainsi $\overrightarrow{AB} \wedge \overrightarrow{AC} \begin{pmatrix} -6 \\ -6 \\ -6 \end{pmatrix}$ donc $\overrightarrow{AB} \wedge \overrightarrow{AC} \neq \overrightarrow{0}$

donc \overrightarrow{AB} et \overrightarrow{AC} ne sont colinéaires donc les ponts A, B et C ne sont pas alignés.

b) On a
$$\overrightarrow{AB} \wedge \overrightarrow{AC} \begin{pmatrix} -6 \\ -6 \\ -6 \end{pmatrix}$$
 est un vecteur normale de P

$$P: -6x - 6y - 6z + d = 0$$
 or $A(-1, 1, 3) \in P$ donc $6 - 6 - 18 + d = 0$ donc $d = 18$

ainsi
$$P: -6x - 6y - 6z + 18 = 0$$





4) a) On a:
$$M(x, y, z) \in S_m \iff x^2 + y^2 + z^2 - 2mx - 2my - 2(m+3)z + 5m - 10 = 0$$

$$\Leftrightarrow x^2 - 2mx + y^2 - 2my + z^2 - 2(m+3)z + 5m - 10 = 0$$

$$\Leftrightarrow (x-m)^2 - m^2 + (y-m)^2 - m^2 + (z-(m+3))^2 - (m+3)^2 + 5m - 10 = 0$$

$$\Leftrightarrow$$
 $(x-m)^2 + (y-m)^2 + (z-(m+3))^2 = (m+3)^2 + 2m^2 - 5m + 10$

$$\Leftrightarrow$$
 $(x-m)^2 + (y-m)^2 + (z-(m+3))^2 = m^2 + 6m + 9 + 2m^2 - 5m + 10$

$$\Leftrightarrow (x-m)^2 + (y-m)^2 + (z-(m+3))^2 = 3m^2 + m + 19$$

Soit $3m^2+m+19=0$ $\Delta=1-228=-227<0$ donc $\forall m\in\mathbb{R}$ on a $3m^2+m+19>0$ donc S_m est une sphère de centre $\Omega_m(m,m,m+3)$

b) On a :
$$R_m = \sqrt{3m^2 + m + 19}$$

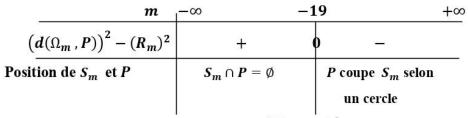
c) On a:
$$\Omega_m(m, m, m+3)$$
, posons $\Omega_m(x, y, z)$ donc
$$\begin{cases} x = m \\ y = m \\ z = 3 + m \end{cases}$$
 $m \in \mathbb{R}$

ainsi Ω_m décrit la droite passant par le point N(0,0,3) et dont un vecteur directeur est $\vec{v} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$

d) On a :
$$d(\Omega_m, P) = \frac{|m+m+3+m-3|}{\sqrt{1^2+1^2+1^2}} = \frac{|3m|}{\sqrt{3}} = \frac{3|m|}{\sqrt{3}} = |m|\sqrt{3}$$

on a
$$(d(\Omega_m, P))^2 - (R_m)^2 = (|m|\sqrt{3})^2 - \sqrt{3m^2 + m + 19}^2$$

= $3m^2 - 3m^2 - m - 19 = -m - 19$



P tangent à S_m

2) a) On a Q le plan médiateur du segment [AB] donc $\overrightarrow{AB}\begin{pmatrix} 3 \\ 0 \end{pmatrix}$ est un vecteur normal de Q

d'où Q: 3x - 3z + d = 0; soit *I* le milieu du segment [AB] donc $I \in Q$

$$x_J = \frac{2-1}{2} = \frac{1}{2}$$
; $y_J = \frac{2}{2} = 1$; $z_J = \frac{3}{2}$ ainsi $J(\frac{1}{2}; 1; \frac{3}{2})$

donc $:\frac{3}{2} - \frac{9}{2} + d = 0$; d = 3 ainsi Q: 3x - 3z + 3 = 0 d'où Q: x - z + 1 = 0

b) On a
$$M(x, y, z) \in D = P \cap Q \Leftrightarrow \begin{cases} x - z + 1 = 0 \\ x + y + z - 3 = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x = z - 1 \\ x + y + z - 3 = 0 \end{cases} \Leftrightarrow$$

$$\begin{cases} x = z - 1 \\ z - 1 + y + z - 3 = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x = z - 1 = 0 \\ 2z + y - 4 = 0 \end{cases} \text{ posons } y = \alpha \in \mathbb{R}$$

$$\begin{cases} x = z - 1 = 0 \\ y = \alpha \\ 2z + \alpha - 4 = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x = z - 1 = 0 \\ y = \alpha \\ z = 2 - \frac{\alpha}{2} \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x = 1 - \frac{\alpha}{2} \\ y = \alpha \\ z = 2 - \frac{\alpha}{2} \end{cases} \text{ ainsi } D: \begin{cases} x = 1 - \frac{\alpha}{2} \\ y = \alpha \\ z = 2 - \frac{\alpha}{2} \end{cases}; \alpha \in \mathbb{R}$$

3) a) on a $M(x, y, z) \in S \iff MB^2 + \overrightarrow{MB} \cdot \overrightarrow{BC} = 0 \iff \overrightarrow{MB}^2 + \overrightarrow{MB} \cdot \overrightarrow{BC} = 0$

$$\overrightarrow{MB}.(\overrightarrow{MB}+.\overrightarrow{BC})=0 \Leftrightarrow \overrightarrow{MB}.\overrightarrow{MC}=0$$

b) on a $M(x, y, z) \in S \iff \overline{MB}. \overline{MC} = 0 \iff \overline{MB} \perp \overline{MC}$ donc M(x, y, z) apparient au cercle de diamètre [BC], soit K = B * C

$$x_K = \frac{2+2}{2} = 2$$

$$y_K = \frac{1-1}{2} = 0$$

$$z_K = \frac{0+2}{2} = 1$$
 donc $K(2, 0, 1)$ ainsi $K = I$

donc S est la sphère de centre I(2,0,1) et de rayon R = IB

or
$$\overrightarrow{IB} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$
 donc $IB = \sqrt{0^2 + 1^2 + 1^2} = \sqrt{2}$ donc $R = \sqrt{2}$

c) On a :
$$d(I;Q) = \frac{|2-1+1|}{\sqrt{1^2+(-1)^2}} = \frac{2}{\sqrt{2}} = \sqrt{2} = R$$

ainsi Q est tangent à S en un point H(x, y, z); donc H est le projeté orthogonale de I sur Q

donc
$$\overrightarrow{IH} \begin{pmatrix} x-2 \\ y \\ z-1 \end{pmatrix}$$
 est un vecteur normal de Q

soit $\vec{u} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}$ un un vecteur normal de \vec{Q} donc $\vec{IH} \begin{pmatrix} x-2 \\ y \\ z-1 \end{pmatrix}$ et $\vec{u} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}$ sont collinaires donc il existe un réel $\vec{\beta}$

tel que
$$\overrightarrow{IH} = \beta \overrightarrow{u}$$
 donc
$$\begin{cases} x - 2 = \beta \\ y = 0 \\ z - 1 = -\beta \end{cases}$$
 et on a $H(x, y, z) \in Q$ donc $x - z + 1 = 0$

ainsi
$$\begin{cases} x-2=\beta\\ y=0\\ z-1=-\beta\\ x-z+1=0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x=2+\beta\\ y=0\\ z=1-\beta\\ x-z+1=0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x=2+\beta\\ y=0\\ z=1-\beta\\ 2+2\beta-1+\beta+1=0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x=2+\beta\\ y=0\\ z=1-\beta\\ \beta=-1 \end{cases}$$

donc
$$\begin{cases} x = 1 \\ y = 0 \text{ ainsi } H(1, 0, 2) \\ z = 2 \end{cases}$$

